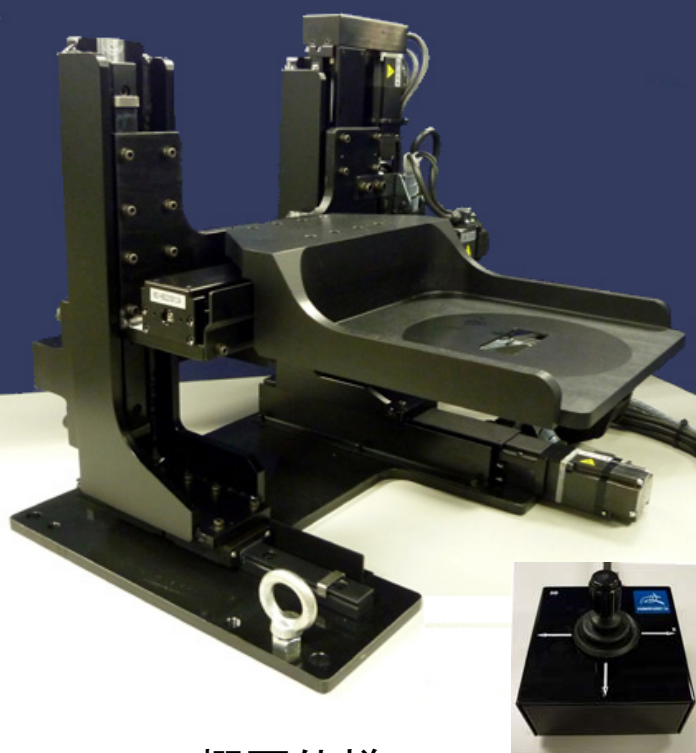


生物追跡用ビジュアルサーボステージ



特長

- ・顕微鏡と組合わせて使用
テーブル、門幅の変更で柔軟に対応
- ・カメラで顕微鏡画像を観測し、ステージを3軸制御することにより、生物の動きをリアルタイムに自動追尾
- ・ハードリアルタイムソフト処理と高精度アクチュエータによる高速、高精度追尾
- ・汎用パソコンに画像処理機能、ステージ制御機能を実装

※東北大学大学院情報科学研究科
橋本研究室との共同開発

概要仕様

	繰返位置決精度(μm) (*1)	ストローク (mm) (*1)
X軸	規格: ± 3 測定値: ± 0.2	± 80
Y軸	規格: ± 3 測定値: ± 0.2	± 40
Z軸	規格: ± 3 測定値: ± 0.2	± 15
テーブルサイズ	220mm(w) \times 210mm(D) (*2)	
最大速度	200mm/sec (*3)	
最大荷重	1.5Kg (*2)	
手動操作機構	3D ジョイスティック	
寸法	480mm(W) \times 417.5mm(H) \times 425mm(D) (*4)	
PCインタフェース	DIO/DA/パルスカウンター	

*1 標準構成時 *2 標準テーブル使用時 *3 各軸最大速度 *4 標準構成時
※仕様、外観、性能等はお断りなく変更する場合があります。



株式会社ホークビジョン

〒783-0060

高知県南国市蛸が丘1-1-1

南国オフィスパークセンター308-08

Tel.088-862-1201



営業部 Tel.0467-73-7101 Fax.0467-73-7122

E-Mail:sales@hawkvision.co.jp

<http://www.hawkvision.co.jp>